

# 绵密网络 专业服务

中达电通已建立了 70 余个分支机构及服务网点,并塑建训练有素的专业团队,提供客户最满意的服务,公司技术人员能在 2 小时内回应您的问题,并在 48 小时内提供所需服务。

沈阳	济南	杭州	重庆	乌鲁木齐
电话 :(024)2334-1160	电话 :(0531)8690-6277	电话 :(0571)8882-0610	电话:(023)8806-0306	电话 :(0991)4678-141
哈尔滨	太原	合肥	昆明	兰州
电话 :(0451)5366-5568	电话 :(0351)4039-485	电话 :(0551)6281-6777	电话 :(0871)6313-7362	电话 :(0931)6406-725
长春	郑州	武汉	广州	西安
电话 :(0431)8892-5060	电话 :(0371)6384-2772	电话 :(027)8544-8475	电话 :(020)3879-2175	电话 :(029)8836-0780
呼和浩特	石家庄	南昌	厦门	贵阳
电话 :(0471)6297-808	电话 :(0311)8666-7337	电话 :(0791)8625-5010	电话 :(0592)5313-601	电话 :(0851)8690-1374
北京	上海	成都	南宁	福州
电话 :(010)8225-3225	电话 :(021)6301-2827	电话 :(028)8434-2075	电话 :(0771)2621-501	电话 :(0591)8755-1305
天津 电话 :(022)2301-5082	南京 电话 :(025)8334-6585	长沙 电话 :(0731)8549-9156		



A SELL



地址:上海市浦东新区民夏路238号

邮编:201209

电话:(021)5863-5678 传真:(021)5863-0003

网址:http://www.delta-china.com.cn





版本 4.0 ( 202301 )

中达电通公司版权所有 如有改动,恕不另行通知





### 台达工业机器人

台达的高智能工业机器人,可搭配周边应用模块,打造灵活、快速、高精度的自动化生产线。 大幅降低人力与时间成本,优化产品质量及效率。

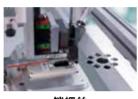
针对不同行业应用与制程需求,台达持续提供完善、高竞争力的整合解决方案, 与客户携手共创新未来。

#### 水平关节机器人

#### DRS系列

- 优越重现精度、线性度、垂直度
- 免感知器之顺应功能
- 多样性教导工具与直觉式教导









消费性电子 电子 / 电机 | 食品产业 橡塑胶业 金属加工业

垂直多关节机器人

#### DRV系列

- 多自由度
- 腕部中空
- 多种安装方式
- 友善使用者界面

#### 应用行业

消费性电子 电子 / 电机 | 食品产业 橡塑胶业 金属加工业













移载

上下料

### SCARA机器人产品规格

型号		DRS30L3SS1BN002	DRS40L3SS2BN005*4	DRS40C4SS1BN002	DRS50L6SS2BN005	
外观照片		Aus	Am	Am I	Auen	
工作范围图		R300  R131.345  R131.345  R200  J1 axis mechanical stopper position: ±133° J2 axis mechanical stopper position: ±146.5°	J1 axis mechanical stopper position: ±133° J2 axis mechanical stopper position: ±148.3°	J1 axis mechanical stopper position: ±133° J2 axis mechanical stopper position: ±148.3°	R500 R300 R300 R300 R300 R300 R300 R300	
轴数		4				
最大工作半径		300 mm	300 mm 400 mm		500 mm	
额定/最大负载		1kg/3kg 1kg/4kg		2kg/6kg		
	J1	±130°			±133°	
	J2	±145° ±146.6°		±153°		
动作范围	J3	150 mm			200 mm (300 mm)*3	
	J4					
	J5			-		
	J1	4,058 mm/s	5,370 mm/s	4,710 mm/s	5,400 mm/s	
	J2	.,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,		.,,, .		
最大速度	J3		1,250 mm/s		1,200 mm/s	
J4 J5			1,875°/s		2,400°/s	
				-	T	
标准循环时间		0.39 s*1	0.37 s*1	0.42 s*1	0.34 s*1	
允许惯量	额定	0.0091	kg-m^2	0.0091kg-m^2	0.03 kg-m^2	
	最大		0.075 kg-m^2		0.3 kg-m^2	
重复精度(J1+J	2)	± 0.0	10 mm	± 0.01mm	± 0.015 mm	
IP等级			IP	20		
重量			16 kg		19 kg	
控制器			DCS-	1D00		

备注:\*1.负载1kg 时,上下移动25mm,水平移动300mm,往返所需的时间,测试环境温度25℃,环境相对湿度45%~65%RH\*2.负载2kg 时,上下移动25mm,水平移动300mm,往返所需的时间,测试环境温度25℃,环境相对湿度45%~65%RH

- \*3. z轴特殊款机种规格



检测

<sup>\*4. 2023</sup> Q2 上市

# SCARA机器人产品规格

型号		DRS60L6SS2BN005	DRS70L6SS2BN005	DRS60C6SS1BN002	DRS60LCSS1BN002	
外观照片		Auna S	Auru 3	Aus		
工作范围图		R300  J1 axis mechanical stopper position: ±135°  J2 axis mechanical stopper position: ±155°	R700 R300 R300 R300 R300 R300 R300 R300	R300  R300	R172.5  R350  95° 95° 95° 95° 95° 95° 95° 95° 95° 95	
轴数		4				
最大工作半径		600 mm	700 mm	600 mm	600 mm	
额定/最大负载		2kg/6kg			5 kg / 12 kg	
	J1		±132°			
	J2		± 152.5°			
动作范围	J3		200 mm (420 mm)*3			
	J4					
	J5			-		
	J1	6,000mm/s	6,700mm/s	5,000 mm/s	7,100 mm/s	
	J2					
最大速度	J3		mm/s	1,050 mm/s	1,180mm/s (1,920mm/s)* <sup>3</sup>	
J4		2,40	0°/s	2,000°/s	1,025°/s	
J5				<u>-</u>		
标准循环时间		0.35 s*1	0.36 s*1	0.39 s*1	0.43 s*2	
允许惯量	额定		g-m^2	0.01kg*m^2	0.02 kg-m^2	
	最大	0.3 kg	g-m^2	0.08kg*m^2	0.25kg-m^2	
重复精度(J1+J	2)		± 0.015 mm		± 0.025 mm	
IP等级				20		
重量		20 kg	21 kg	20 kg	42 kg	
控制器			DCS-1D00		DCS-1M00	

备注:*1.页载 1 kg 时,	, 上下移动 25 mm ,	,水平移动 300mm,	,在返所需的时间	,测试外境温度 25 °C	,
*2 4 4 2 2 4 1	トエお コロー	水平投出 200 mm	分写记录的时间	河岸式控泊 中 0 0 0 0	IT 控扣对归由 AEV. CEV DII

<sup>\*2.</sup>负载 2 kg 时,上下移动 25 mm,水平移动 300 mm,往返所需的时间,测试环境温度 25 °C,环境相对湿度 45% ~ 65% RH \*3. z 轴特殊款机种规格

3

型号 		DRS70LCSS1BN002	DRS80LCSS1BN002	DRS80LMSS1BN002	DRSA0LMSS1BN002	
外观照片		I Aur	DR380EGS3IBNO02	DR380EW331BN002	DRSAULWSS IBNOUZ	
工作范围图		R166.4  R350  R350	R213.5 R800 R350 R350 R350 R350 R350 R350 R350 R3	R213.5 R800 R350 R350 R350 R350 R350 R350 R350 R3	132° 132° 132° 132° 152.5° 152	
轴数				1	<u> </u>	
最大工作半径		700 mm	800 mm	800 mm	1,000 mm	
额定/最大负载		5 kg/12 kg 10kg/22 kg				
	J1	±132°				
	J2	±152.5°				
动作范围	J3	200 mm (420 mm)* <sup>3</sup>				
	J4	± 360°				
	J5			-		
	J1	7,700 mm/s	8,300 mm/s	8,820mm/s	8,730mm/s	
<b>旦</b> +法应	J2 J3	1 180mm/s (1	,920mm/s)* <sup>3</sup>	1130 mm/s (1	  ,790mm/s)* <sup>3</sup>	
最大速度	J4		5°/s		5°/s	
	J5	1,02		- 1,01	<del> </del>	
标准循环时间		0.45 s*2	0.47 s* <sup>2</sup>	0.42 s*2	0.45 s* <sup>2</sup>	
	额定		g-m^2		g*m^2	
允许惯量	最大		g-m^2		g*m^2	
重复精度(J1+J2)		0.20K		25 mm	· ·· · · ·	
IP等级				20		
		42 ka			45 ka	
重量		42 kg 43 kg 45 kg				



# SCARA机器人产品规格

<b>型</b> 号		DRS60H6SS1BN002	DRS60L3SS1BN502	DRS60L6SN1BN302	
外观照片		Aur	A.m.	Auss	
工作范围图		R600 R300 R300 R300 R300 R300 R300 R300	R600 R300 R300 R300 R300 R300 R300 R300	R600 R300 R140 R300  J1 axis mechanical stopper position: ±135° J2 axis mechanical stopper position: ±155°	
轴数		4	5	3	
最大工作半径			600 mm		
额定/最大负载	<b>)</b>	2 kg / 6 kg	1kg/3kg	2kg/6kg	
	J1	± 130°	± 133°		
	J2	± 150°	± 153°		
动作范围	J3		200 mm		
	J4	± 3	-		
	J5	-	± 360°	-	
	J1		5,000 mm/s		
	J2				
最大速度	J3		1,050 mm/s		
	J4	2,00	0°/s	NA	
	J5	-	600°/s	-	
标准循环时间		0.39s*1	0.45 s*1	0.39 s*1	
额定		0.01 kg*m^2	0.01kg-m^2	NA	
允许惯量	最大	0.08 kg-m^2	0.08kg-m^2	NA	
重复精度 (J1+J2)		± 0.015 mm	+/-0.015mm(J1+J2) +/-0.01mm(J5)	± 0.015 mm	
IP等级			IP20		
重量		23 kg	21kg	20 kg	
控制器			DCS-1D00		

备注:\*1. 负载 1 kg 时,上下移动 25 mm,水平移动 300 mm,往返所需的时间,测试环境温度 25 °C,环境相对湿度 45%~65% RH \*2. 负载 2 kg 时,上下移动 25 mm,水平移动 300 mm,往返所需的时间,测试环境温度 25 °C,环境相对湿度 45%~65% RH

# 锁螺丝机器人产品规格

型된	<u> </u>		RS-AFS60L _01	RS-AFS60L _02	RS-AFS60L _04	RS-AFS60L _05	RS-AFS60L _06
	, 		_=轴数 , <u>A</u> =3轴、 <u>B</u> =4轴				
外观	见照片		Amu				
工作	<b>F范围图</b>			R600 R300 J1 axis J2 axi	Center of 200 200 200 200 200 200 200 200 200 20	R140 R300	
	最大工作	:半径	600 mm				
	_	J1+J2			5,000 mm/sec		
	最大 速度	J3			1,100 mm/sec		
<u>`</u>	还反	J4			600°/s (4 轴限定)		
·		J1			± 133°		
Ĕ	动作	J2			±153°		
5	范围	J3			200 mm		
		J4			±105°(4轴限定)		
١,		J1+J2			± 0.015 mm		
	重复 精度	J3			± 0.01 mm		
	16/32	J4			±0.01mm (4轴限定)		
	主机重量	t			20 kg		
	扭矩范围	(kgf·cm)	0.5~1.8	1.5	~9	6~25	10~43
۷	扭矩范围	(N·m)	0.05~0.17	0.15	~0.88	0.58~2.45	0.98~4.2
몿	最高转速	3轴		2,000		1,200	1,000
Ħ	(rpm)	4轴		1,200		1,000	600
淡州	外观尺寸(1	_×W×H, mm)		250×57×63		318×5	57×63
台达专用锁附模块	重量(kg	)	1	1	.2	1.	.7
*	螺丝	公制尺寸	M1.2 - M2	M2	-M3	M2.5-M4	M3-M5
	尺寸	起子头规格	Ø4	Ø5		Hex1/4"	
环境	温度				5°C~40°C		
诸在	<b>7温度</b>				-20°C~55°C		
湿度	<b>T</b>				0~90%RH(不结雾)		

备注:\*实际转速会受到锁附条件的影响而不同



<sup>\*3.</sup> z轴特殊款机种规格

# 垂直多关节机器人产品规格

<b>型</b> 믁		DRV70L7A6313N	DRV90L7A6313N	DRVA1L7B6113N		
外观照片						
工作范围图		74 345 25 @14(hole)	74 435 25 R113.5 Ø14(hole) 07 74 75 75 75 75 75 75 75 75 75 75 75 75 75	R1,051 74 525 60 90 70 70 70 70 70 70 70 70 70 70 70 70 70		
轴数			6			
最大工作半径		710 mm	900 mm	1,111 mm		
最大负载			7 kg			
	J1	± 170°				
	J2	· ·		/-105°		
动作范围	J3	+65°/	+62°/-205°			
-31F/OE	J4		± 190°			
	J5	±120°				
	J6		± 360°			
	J1	450°/sec	370°/sec	240°/sec		
	J2	340°/sec	260°/sec	220°/sec		
最大速度	J3	510°/sec	410°/sec	295°/sec		
4870.000	J4		/sec	465°/sec		
	J5		/sec	480°/sec		
	J6		/sec	705°/sec		
最大合成速度		11,000 mm/sec	10,600 mm/sec	9,400 mm/sec		
标准循环时间		0.32 sec	0.35 sec	0.48 sec		
允许	J4		0.47 kg-m <sup>2</sup>			
ルけ 最大惯性力矩	J5		0.47 kg-m²			
	J6		0.15 kg-m²			
	J4		16.6 N.m			
允许负荷扭矩	J5		16.6 N.m			
	J6		9.4 N.m			
重复精度		± 0.02 mm	± 0.03 mm	± 0.04 mm		
IP等级			Optional)	IP65 (Standard)		
重量		37 kg	39 kg	76 kg		
控制器		DCV-2	J00-AA	DCV-2J01-AA		

<b>型号</b>		DRVA4L7B6113N	DRVA1LCC6123N*	DRVA4LCC6123N*	
外观照片					
工作范围图		74 675 60 80 90 90 90 90 90 90 90 90 90 90 90 90 90	155 637 100 F VIEW  253.3 1,106.9 1,416.9 390.5	155 547 100 8	
轴数			6		
最大工作半径	<b>是大工作半径</b> 1,411 mn		1,183 mm	1,419 mm	
最大负载		7 Kg	12 Kg		
J1		± 170°	±170°		
	J2	+135°/-105°	+155°/-90°		
动作范围	J3	+62°/-205°	+85° / -150°		
WIF ICE	J4	± 190°	±200°		
	J5	± 120°	±15	0°	
	J6	± 360°	±45	55°	
	J1	200°/sec	260°/	sec	
	J2	165°/sec	310°/sec	240°/sec	
B ㅗ Կ 🌧	J3	220°/sec	320°/sec	260°/sec	
最大速度	J4	465°/sec	465°/	sec	
	J5	480°/sec	470°/	sec	
	J6	705°/sec	720°/	sec	
最大合成速度		9,100 mm/sec	-		
标准循环时间		0.54 sec	-		
	J4	0.47 kg-m²	0.65 kg	*m²	
允许 是士牌性力结	J5	0.47 kg-m²	0.65 kg		
最大惯性力矩	J6	0.15 kg-m <sup>2</sup>	0.17 kg		
	J4	16.6 N.m	22 N.		
允许负荷扭矩	J5	16.6 N.m	22N.		
	J6	9.4 N.m	9.8N		
重复精度		± 0.05 mm	±0.08		
IP等级		IP65 (Standard)	IP54 (整机)+I		
重量		82 kg	147 kg	153 kg	
		-	-	_	

备注:\*预计2023 Q2上市



# 机器人控制器

<b>型号</b>	DCS-1D00	DCS-1M00	DCS-1L00-UA	DCS-1B00-CA DCS-1B00-UA	DCV-2J00-AA DCV-2J01-AA	DCV-1K02-AA
图片	P mure	e mue				
相数电压	单相 : 200- 230 Vac, 5A	单相: 220 V <sub>AC</sub> +PE, 10 A	单相 : 200-230 V <sub>AC</sub> , 10 A		单相 :200- 230 V <sub>AC</sub> +PE, 15 A	单相 :200- 230V <sub>AC</sub> +PE, 30A
控制电源	22-26	V <sub>DC</sub> , 5 A	-			
尺寸 (mm)	175×3	00×159	477×453×233	381×453×268	383×223×406	503×500×278
量重 (kg)	5	.6	26	20	22	28
通讯界面	Ethernet、 DMCNET、 RS-232、RS-485、 I/O、Encoder、USB	Ethernet, DMCNET, RS-232, RS-485, I/O, Encoder, USB, Ext. Encoder	Ethernet、DMCNET、RS-232、RS-485、I/C		232、RS-485、I/O、Er	ncoder
IP 等级			IP	20		

# 订购信息

型号	说明	备注
SCARA机器人DRS系列		
DRS30L3SS1BN002	四轴 , 400 mm 臂长 , 3 kg	另有 5/10 m 线机种可供选择*1
DRS40L3SS2BN005	四轴 , 400 mm 臂长 , 3 kg	预计 2023 Q2 上市 , 另有 5/10 m 线机种可供选择*1
DRS40C4SS1BN002	四轴 , 400 mm 臂长 , 4 kg	另有 5/10 m 线机种可供选择*1
DRS50L6SS2BN005	四轴 , 500 mm 臂长 , 6kg	
DRS60L6SS2BN005	四轴 , 600mm 臂长 , 6kg	另有5/10m线,Z轴200mm/300mm机种可供选配*1
DRS70L6SS2BN005	四轴 , 700mm 臂长 , 6kg	
DRS60H6SS1BN002	四轴,600mm 臂长,6kg,天吊型	
DRS60C6SS1BN002	四轴,600mm 臂长,6kg	另有5/10m线机种可供选择*1
DRS60L6SN1BN302	三轴 , 600mm 臂长 , 6kg	
DRS60L3SS1BN502	五轴 , 600 mm 臂长 , 3 kg	
DRS60LCSS1BN002	四轴 , 600 mm 臂长 , 12 kg	
DRS70LCSS1BN002	四轴 , 700 mm 臂长 , 12 kg	
DRS80LCSS1BN002	四轴,800mm臂长,12kg	另有 5/10 m 线、Z 轴 200/420 mm 机种可供选择*1
DRS80LMSS1BN002	四轴,800mm 臂长,22kg	
DRSA0LMSS1BN002	四轴 , 1,000mm 臂长 , 22kg	

9

# 订购信息

型 <b>号</b>	说明	备注
SCARA机器人 DRS系列		
DRS40L3SSADN003	四轴 , 400mm 臂长 , 3kg , CE/KCs款	
DRS50L6SSADN003	四轴 , 500mm 臂长 , 6kg , CE/KCs款	
DRS60L6SSADN003	四轴 , 600mm 臂长 , 6kg , CE/KCs款	
DRS70L6SSADN003	四轴 , 700mm 臂长 , 6kg , CE/KCs款	
DRS40L3SSFDN003	四轴 , 400mm 臂长 , 3kg , UL款	
DRS60L6SSFDN003	四轴 , 600mm 臂长 , 6kg , UL款	
DRS80LCSSFDN002	四轴, 800mm 臂长, 12kg, CE/UL款	另有 Z 轴 200 mm/300 mm/420 mm 可供选配*1
垂直多关节机器人 DRV 系	系列	
DRV70L7A6313N	六轴 , 710mm 臂长 , 7kg , IP40	
DRV70L7B6213N	六轴 , 710mm 臂长 , 7kg , IP65	
DRV90L7A6313N	六轴 , 900mm 臂长 , 7kg , IP40	── 另有 5 m 线机种可供选择 *¹
DRV90L7B6213N	六轴 , 900mm 臂长 , 7kg , I P65	
DRVA1L7B6113N	六轴 , 1,111 mm 臂长 , 7kg , IP65	
DRVA4L7B6113N	六轴 , 1,411 mm 臂长 , 7 kg , IP65	── 另有 5 m 线机种可供选择 *¹
DRVA1LCC6123N	六轴 , 1,183 mm 臂长 , 12 kg , 腕部 IP65 整机 IP54	
DRVA4LCC6123N	六轴 , 1,419mm 臂长 , 12kg , 腕部IP65 整机IP54	── 预计 2023 Q2 上市
DRV70L7D6213N	六轴 , 710mm 臂长 , 7kg, CE/KCs款 , IP40	
DRV90L7D6213N	六轴 , 900mm臂长 , 7kg, CE/KCs款 , IP40	
DRV70L7E6213N	六轴 , 710mm 臂长 , 7kg , CE款 , IP65	
DRV90L7E6213N	六轴, 900mm臂长, 7kg, CE款, IP65	
锁螺丝机器人RS系列		
RS-AFS60LA01	三轴 SCARA, 600 mm 臂长, 扭力 0.5~1.8 kgf.cm	起子头:ø4 蝶型
RS-AFS60LA02	三轴 SCARA , 600 mm 臂长 , 扭力 1.5~9 kgf.cm	起子头:ø5 蝶型
RS-AFS60LA04	三轴 SCARA, 600 mm 臂长, 扭力 1.5~9kgf.cm	起子头:1/4"六角头
RS-AFS60LA05	三轴 SCARA, 600 mm 臂长, 扭力 6~25 kgf.cm	起子头:1/4"六角头
RS-AFS60LA06	三轴 SCARA, 600 mm 臂长, 扭力 10~43 kgf.cm	起子头:1/4"六角头
RS-AFS60LB01	四轴 SCARA, 600 mm 臂长, 扭力 0.5~1.8 kgf.cm	起子头:ø4 蝶型
RS-AFS60LB02	四轴 SCARA , 600 mm 臂长 , 扭力 1.5~9 kgf.cm	起子头:ø5 蝶型
RS-AFS60LB04	四轴 SCARA, 600 mm 臂长, 扭力 1.5~9 kgf.cm	起子头:1/4" 六角头
RS-AFS60LB05	四轴 SCARA, 600 mm 臂长, 扭力 6~25 kgf.cm	起子头:1/4"六角头
RS-AFS60LB06	四轴 SCARA , 600 mm 臂长 , 扭力 10~43 kgf.cm	起子头:1/4"六角头
手持式教导器		
DTS-3FD	SCARA专用TP, 5m线, 21keys	
DTS-3GD	SCARA专用TP, 10m线, 21 keys	
DTS-2FM	CE/CR款SCARA专用TP, 5m线, 21keys	
DTS-2GM	CE/CR款 SCARA专用TP, 10m线, 21keys	
DTV-2FM	垂直多关节机器人专用TP, 5m线, 21keys	
DTV-2GM	六轴专用TP, 10m线, 21keys	
机器人应用功能		
DRSW-CVS1D01	CVT:机器人随线追踪软件应用包	
DRSW-OFS1D01	飛拍:机器人飞拍软件应用包	
DRSW-SCS1D01	机器人工作站模拟平台 DRASimuCAD	
选择件		
外接扩展 DI/O 模块、连接	妾线材、外接扩展驱动器等选择件 , 请参阅台达 SCARA 机	器人及垂直多关节机器人型录

10

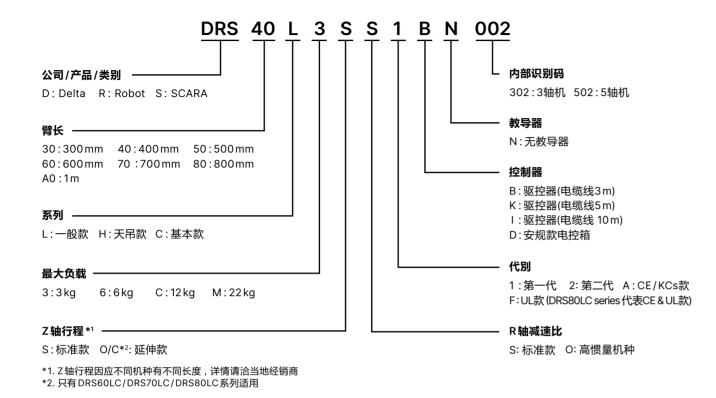


<sup>\*1.</sup> 选择机种信息请洽各区域经销商

<sup>\*1.</sup> 选择机种信息请洽各区域经销商

# 型号说明

D: IP40/CE, KCs





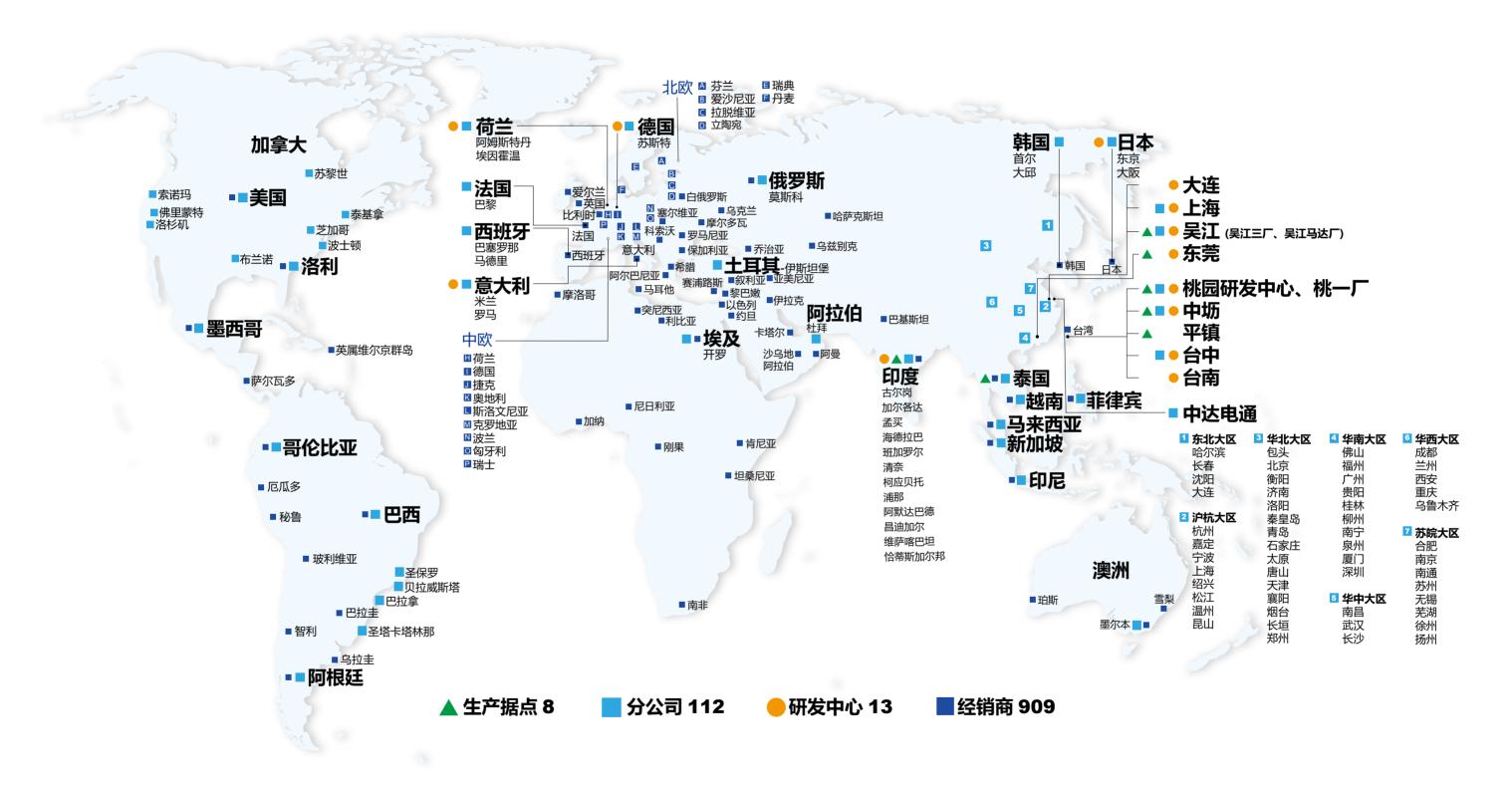
E:IP65/CE

教导器 公司/产品/类别 一 D:Delta R:Robot V:Vertical N: 无教导器 臂长 ——— 控制电缆 70:710mm A1:1.1m 3:3m 5:5m 90:900mm A4:1.4m 安装方式 系列 —— 1. 中空走线 2. 外部走线 L:一般款 最大负载 — 1:第一代 2:第二代 3: 第三代 7:7kg C:12kg 轴数 IP等级 -6:6轴 A:IP40 B:IP65 C:腕部IP65, 主机IP54





#### 全球据点





13